

תרגיל כיתה מס' 8.

שאלה מס' 1.

נדרש למדוד טמפרטורה התונדת על פי-

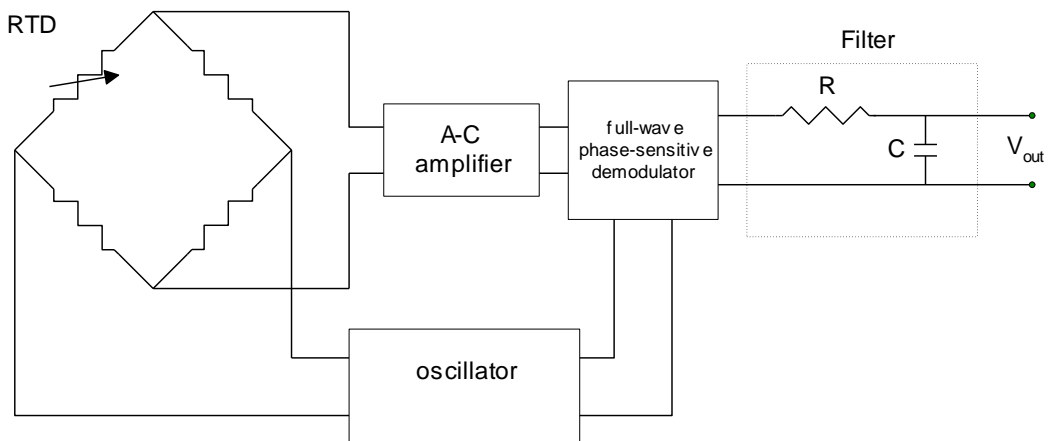
$$\Delta T = A_T \sin(\omega_T t)$$

לצורך המדידה נתון מד טמפרטורה התנגדותי RTD, אשר התנגדותו משתנה על פי –

$$R = R_o (1 + \alpha \Delta T)$$

את המדיד מחברים למעגל גשר המעורער במתח תונד $V_c(t) = A_c \sin(\omega_c t)$ כאשר מתח המוצא מהגשר עובר במגבר AC בעל הגבר A, לאחר מכן אות היציאה מהמגבר עובר דרך רכיב דימודולציה, ולאחר מכן עובר סינון במסנן LPF.

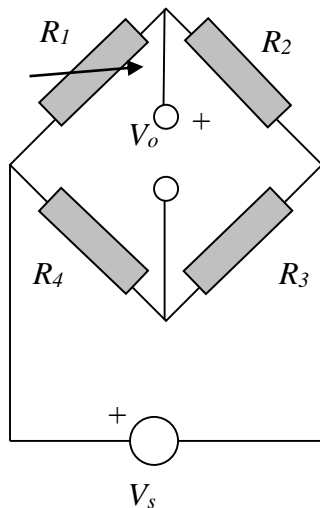
המערכת הכוללת נתונה באיור הבא. מצא את הביטוי המתאר את מתח היציאה מהמסנן $V_{out}(t)$.





שאלה מס' 1. - פיתרון:

חיבור לגשר:



$$\frac{R_1}{R_2} = \frac{R_4}{R_3} \equiv r$$

$$R_1 = R_o (1 + \alpha \Delta T)$$

$$\delta_1 = \frac{\Delta R_1}{R_1} = \frac{R_1 - R_1(\Delta T = 0)}{R_1(\Delta T = 0)} = \frac{R_o \alpha \Delta T}{R_o} = \alpha \Delta T$$

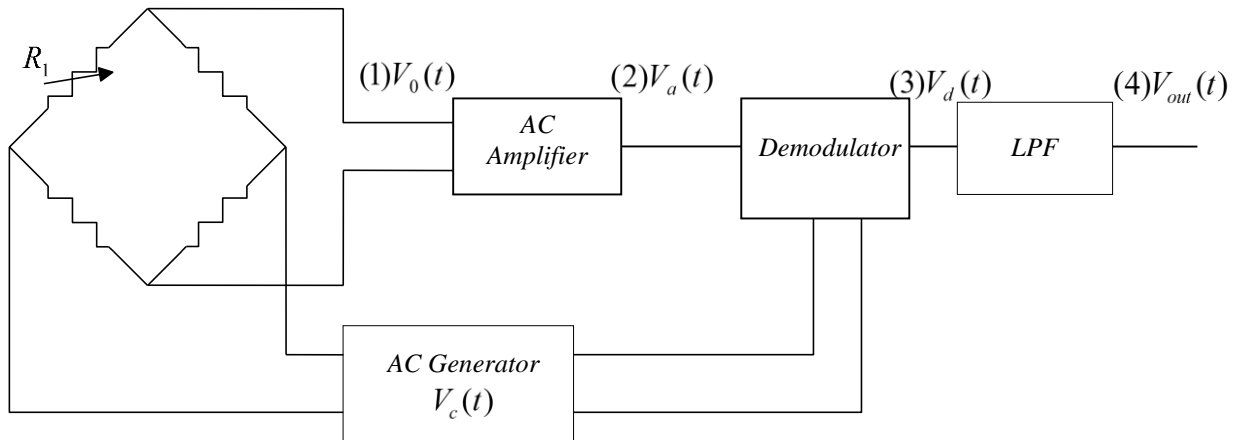
נשתמש בביטוי כללי לא ליניארי (הרצאה בנושא גשר – שקף 21) עבור מעגלי גשר, כאשר רק δ_1 משתנה:

$$\frac{V_0}{V_s} = r \frac{-\delta_1}{(1+r(1+\delta_1))(1+r)}$$

עבור מדידת טמפ' ע"י מד טמפ' התנגדותי נהוג לקבוע $r \gg 1$ (לצורך קבלת ליניאריות טובה). נשתמש בקירוב הליניארי הבא (הרצאה בנושא גשר – שקף 21):

$$\frac{V_{0, Lin}}{V_s} = r \frac{-\delta_1}{(1+r)^2} = r \frac{-\alpha \Delta T}{(1+r)^2} = \frac{-\alpha r A_T \sin(\omega_T t)}{(1+r)^2}$$

מגבר גל נושא-carrier amplifier system:



1. נבטא את $V_{0,Lin}(t)$ ע"י הצבת $V_s = V_c(t) = A_c \sin(\omega_c t)$ בביטוי לעיל:

$$V_{0,Lin}(t) = -V_c(t) \left(\frac{\alpha r A_T}{(1+r)^2} \sin(\omega_T t) \right) = -A_c \sin(\omega_c t) \left(\frac{\alpha r A_T}{(1+r)^2} \sin(\omega_T t) \right)$$

ולכן:

$$V_{0,Lin}(t) = -\frac{\alpha r A_c A_T}{(1+r)^2} \sin(\omega_c t) \cdot \sin(\omega_T t) =$$

$$(1) \quad V_{0,Lin}(t) = -\frac{\alpha r A_c A_T}{2(1+r)^2} (\cos((\omega_c - \omega_T)t) - \cos((\omega_c + \omega_T)t))$$

2. האות $V_0(t)$ מוכפל בהגבר של AC Amplifier - A:

$$(2) \quad V_a(t) = A V_{0,Lin}(t) = -\frac{\alpha r A A_c A_T}{2(1+r)^2} [\cos((\omega_c - \omega_T)t) - \cos((\omega_c + \omega_T)t)]$$

3. דימודולציה- האות $V_a(t)$ מוכפל שוב ב- $V_c(t) = A_c \sin(\omega_c t)$:

$$\begin{aligned} V_d(t) &= A_c \sin(\omega_c t) V_a(t) = \\ &= -\frac{\alpha r A A_c A_T}{2(1+r)^2} A_c \sin(\omega_c t) [\cos((\omega_c - \omega_T)t) - \cos((\omega_c + \omega_T)t)] = \\ &= -\frac{\alpha r A A_c^2 A_T}{4(1+r)^2} [\sin((2\omega_c - \omega_T)t) + \sin(\omega_T t) - \sin((2\omega_c + \omega_T)t) - \sin(-\omega_T t)] \end{aligned}$$

$$(3) \quad V_d(t) = -\frac{\alpha r A A_c^2 A_T}{4(1+r)^2} [\sin((2\omega_c + \omega_T)t) - \sin((2\omega_c - \omega_T)t) + 2\sin(\omega_T t)]$$



4. LPF - סינון לקבלת אות נמדד בלבד.
סינון אידיאלי של תדר הגל הנושא (התדר הגבוה) נותן:

$$(4) \quad V_{out}(t) = -\frac{\alpha r A A_c^2 A_T}{2(1+r)^2} \sin(\omega_r t)$$

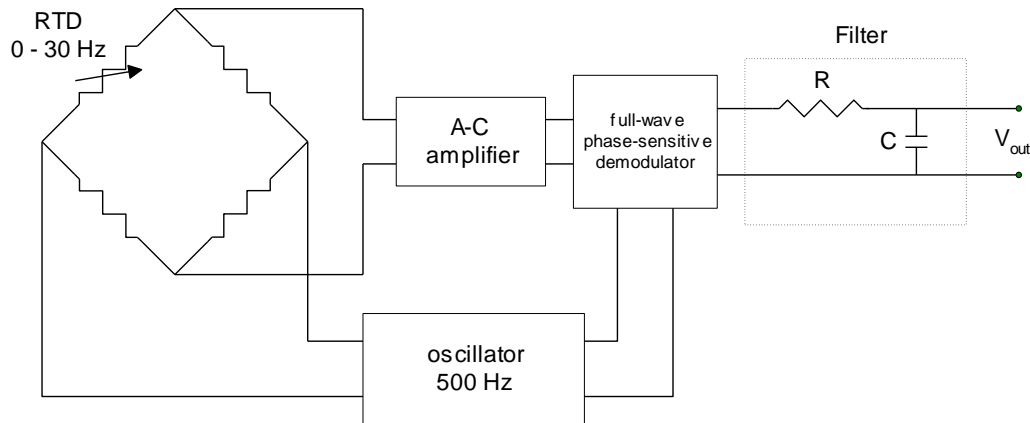
זהויות שימושיות:

$\cos \theta \cos \varphi = \frac{\cos(\theta - \varphi) + \cos(\theta + \varphi)}{2}$
$\sin \theta \sin \varphi = \frac{\cos(\theta - \varphi) - \cos(\theta + \varphi)}{2}$
$\sin \theta \cos \varphi = \frac{\sin(\theta + \varphi) + \sin(\theta - \varphi)}{2}$
$\cos \theta \sin \varphi = \frac{\sin(\theta + \varphi) - \sin(\theta - \varphi)}{2}$



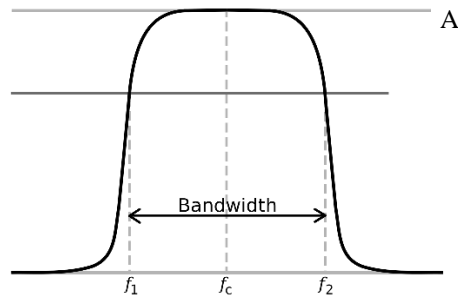
שאלה מס' 2.

נתונה המערכת מהשאלה הקודמת למדידת טמפרטורת משטח באמצעות מד טמפרטורה
 $R_t = R_o (1 + \alpha \Delta T)$ -RTD כאשר $R_o = 100 \Omega$ $\alpha = 0.01 [1/C^0]$
 תדר התופעה הנמדדת הוא מ-0 עד 30 Hz $\Delta T = A_T \sin(2\pi f_T t) = 50 \sin(2\pi f_T t)$
 נתון כי יחס הנגדים: $r = 20$, מתח האספקה הוא $V_C(t) = 25 \sin(1000\pi t)$ והגבר
 AC amplifier הוא $A = 10$.





א. נתון גרף תגובת התדירות של מגבר ה-AC. מהו תחום התדרים של אות המוצא ממגבר ה-AC? מה ייתרון על פני שימוש במגבר DC?



$$f_1 = 100 [Hz], f_2 = 1000 [Hz]$$

- ב. רשום ביטוי למתח המוצא מהמכפל (demodulator). מהו תחום התדרים של אות המוצא מהמכפל?
- ג. לאחר הוספת המסנן, נדרש כי רכיבי אות שאינם מייצגים ישירות את התופעה הפיזיקלית הנמדדת יונחתו ל 3% לכל היותר.
- קבע את גודל הקבל הדרוש במסנן אם נתון שהנגד R הוא בעל התנגדות של $20K\Omega$
- ד. חשב את ההנחתה המקסימלית ואת שינוי הפאזה המקסימלי של האות הנמדד כתוצאה מהוספת המסנן.



שאלה מס' 2 – פתרון.

א. תחום התדרים ביציאה ממגבר ה-AC:

נשתמש בביטוי משאלה 1 למציאת $V_a(t)$:

$$(2) \quad V_a(t) = AV_{0, \text{Lin}}(t) = -\frac{\alpha r A A_c A_T}{2(1+r)^2} [\cos((\omega_c - \omega_T)t) - \cos((\omega_c + \omega_T)t)]$$

לפי (2) תחום התדרים של אות המוצא מהמגבר f_a הוא:

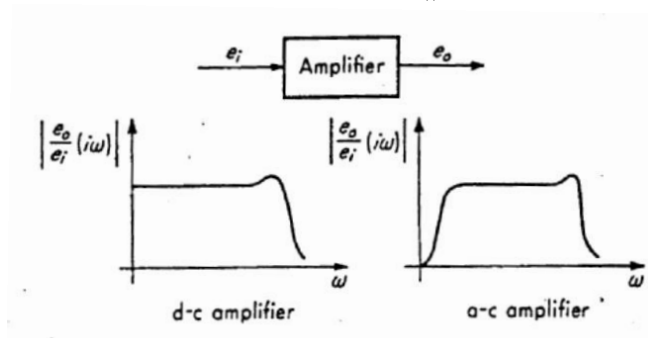
$$f_a \in [f_c - f_{T, \text{max}}, f_c + f_{T, \text{max}}]$$

$$f_c = 500 \text{ Hz} \quad f_{T, \text{max}} = 30 \text{ Hz}$$

$$\rightarrow 470 \leq f_a \leq 530$$

ניתן לראות שתחום התדרים f_a כלול ברוחב הפס של מגבר ה-AC.

מתוך הרצאה על מגברים (הרצאה 8 שקף 18):



ניתן לראות כי מגבר AC דוחה הפרעות בתדרים נמוכים, לדוגמה רעש בתדר רשת החשמל (50-60 Hz) יידחה. חשוב לציין כי רעשים שנאספו בעת המדידה לא יסוננו.

ב. נרשום את הביטוי למתח המוצא מהמכפל ע"י שימוש בנוסחה (3) משאלה 1:

$$(3) \quad V_d(t) = -\frac{\alpha r A A_c^2 A_T}{4(1+r)^2} [\sin((2\omega_c + \omega_T)t) - \sin((2\omega_c - \omega_T)t) + 2\sin(\omega_T t)]$$

נציב את כל הנתונים:

$$r = 20, \alpha = 0.01[1/C^0], A = 10,$$

$$A_c = 25, f_c = 500[\text{Hz}]$$

$$A_T = 50, \omega_T = 2\pi f_T, 0 \leq f_T \leq 30[\text{Hz}]$$

$$(3) \quad V_d(t) = -\frac{0.01 \cdot 10 \cdot 20 \cdot 25^2 \cdot 50}{4 \cdot (1+20)^2} [\sin((2\pi 1000 + 2\pi f_T)t) - \sin((2\pi 1000 - 2\pi f_T)t) + 2\sin(2\pi f_T t)]$$

$$= -35.43 [\sin((2\pi 1000 + 2\pi f_T)t) - \sin((2\pi 1000 - 2\pi f_T)t) + 2\sin(2\pi f_T t)]$$



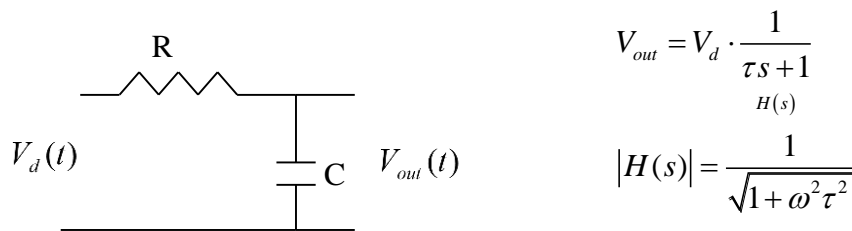
לפי הביטוי הנ"ל תחום התדרים של אות היציאה מהמכפל:

$$f_d \in [f_{T,\min}, f_{T,\max}], [2f_c - f_{T,\max}, 2f_c + f_{T,\max}]$$

$$f_c = 500 \text{ Hz}, f_{T,\min} = 0 \text{ Hz}, f_{T,\max} = 30 \text{ Hz}$$

$$\rightarrow 0 \leq f_d \leq 30 \text{ \& } 970 \leq f_d \leq 1030 \text{ Hz}$$

ג. נבטא את $V_{out}(t)$:



נדרוש כי תחום התדרים $970 \leq f_d \leq 1030$ יונחת ביותר מ-3%. ולכן נדרוש עבור $f = 970 \text{ Hz}$:

$$|H(s)| = \frac{1}{\sqrt{1 + (2 \cdot 970 \pi)^2 \tau^2}} \leq 0.03$$

$$\frac{1}{1 + (2 \cdot 970 \pi)^2 \tau^2} \leq 0.03^2$$

$$\tau \geq 5.47 \cdot 10^{-3}$$

נזכור כי $\tau = RC$ ולכן -

$$C = \frac{\tau}{R} = \frac{5.47 \cdot 10^{-3}}{20,000} \rightarrow C \geq 0.273 \mu\text{F}$$

ד. נחשב את ההנחתה המקסימלית ואת שינוי הפאזה של האות הנמדד כתוצאה מהוספת המסנן. האות הנמדד הוא בתחום תדרים $0 - 30 \text{ Hz}$, ההנחתה והפאזה המקסימאליים מתקבלים עבור התדר הגבוה ולכן:

$$|H(s)| = \frac{1}{\sqrt{1 + \omega^2 \tau^2}}$$

$$\angle H(s) = -\text{atan}(\omega \tau)$$

$$\text{for } \omega = 2\pi \cdot 30 \left[\frac{\text{rad}}{\text{sec}} \right] \quad \tau = 5.47 \cdot 10^{-3} \text{ sec}$$

$$|H(s)| = \frac{1}{\sqrt{1 + (60\pi)^2 (5.47 \cdot 10^{-3})^2}} = 0.696$$

$$\angle H(s) = -\text{atan}(60\pi \cdot 5.47 \cdot 10^{-3}) = -46^\circ$$



Common Mode Rejection Ratio-CMRR

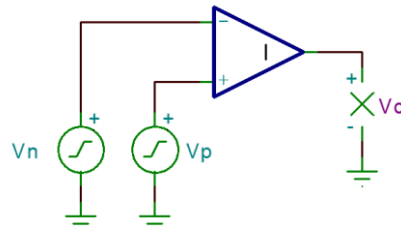
תופעה הנובעת מאי האידיאליות של המגבר. למוצא המגבר מתווסף רכיב התלוי בממוצע ערכי הכניסות למגבר (common mode):

$$V_{cm} = \frac{V_p + V_n}{2}, \quad V_{id} = V_p - V_n$$

$$V_{out} = A_{dm} \cdot V_{id} + A_{cm} V_{cm}$$

A_{dm} – Differential mode gain

A_{cm} – Common mode gain



הגדרת ה-CMRR:

$$CMRR = \frac{A_{dm}}{A_{cm}}$$

עבור מגבר אידיאלי מתקיים $A_{dm} \rightarrow \infty$, $A_{cm} \rightarrow 0$:

$$CMRR_{ideal} = \frac{A_{dm} \rightarrow \infty}{A_{cm} \rightarrow 0} \rightarrow \infty$$

דוגמה ל-CMRR במפרט:



OPA376
OPA2376
OPA4376

www.ti.com

SBOS406D – JUNE 2007 – REVISED AUGUST 2010

ELECTRICAL CHARACTERISTICS: $V_S = +2.2V$ to $+5.5V$

Boldface limits apply over the specified temperature range: $T_A = -40^\circ C$ to $+125^\circ C$.

At $T_A = +25^\circ C$, $R_L = 10k\Omega$ connected to $V_S/2$, $V_{CM} = V_S/2$, and $V_{OUT} = V_S/2$, unless otherwise noted.

PARAMETERS	CONDITIONS	OPA376, OPA2376, OPA4376			UNIT
		MIN	TYP	MAX	
INPUT VOLTAGE RANGE					
Common-Mode Voltage Range	V_{CM}	(V-) - 0.1		(V+) + 0.1	V
Common-Mode Rejection Ratio	CMRR	(V-) < V_{CM} < (V+) - 1.3 V	76	90	dB

שימו לב שנהוג להגדיר CMRR ביחידות dB. על מנת לבצע חישובי שגיאות יש לבצע מעבר להגבר טהור באמצעות הקשר –

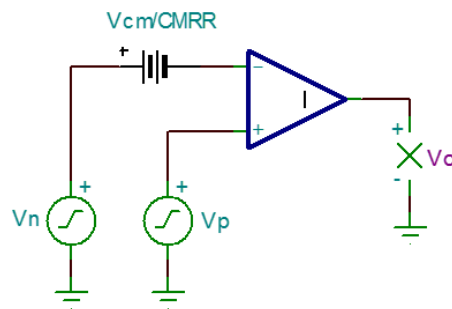
$$CMRR_{dB} = 20 \log_{10} (CMRR)$$

$$\rightarrow CMRR = 10^{\frac{CMRR_{dB}}{20}}$$



שאלה 3-

נהוג למדל מגבר לא אידיאלי באופן הבא-



במודל זה מתווסף מקור מתח על הצד השלילי של המגבר שערכו $\frac{V_{cm}}{CMRR}$.

בדוק שהמידול הנ"ל של מגבר לא אידיאלי הוא נכון. כלומר הראה שמתקיים-

$$V_o = A_{dm}(V_p - V_n) + A_{cm}V_{cm}$$

פתרון שאלה 3-

עבור מגבר אידיאלי –

$$V_o = A_{dm}(V^+ - V^-)$$

במודל המוצע מתקיים –

$$V^+ = V_p, \quad V^- = V_n - \frac{V_{cm}}{CMRR}$$

כלומר –

$$V_o = A_{dm}\left(V_p - V_n + \frac{V_{cm}}{CMRR}\right) = A_{dm}(V_p - V_n) + A_{dm} \frac{V_{cm}}{CMRR}$$

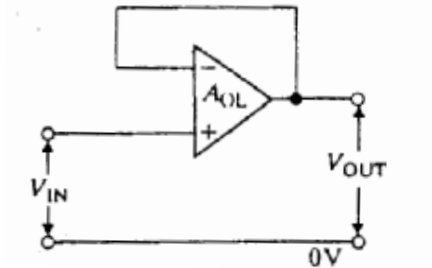
לפי הגדרה $CMRR = \frac{A_{dm}}{A_{cm}}$ ולכן-

$$V_o = A_{dm}(V_p - V_n) + A_{cm}V_{cm}$$



שאלה 4-

בהרצאה ראינו מגבר המשמש כחוצץ (buffer) והוא נתון במקרה האידיאלי על-ידי:

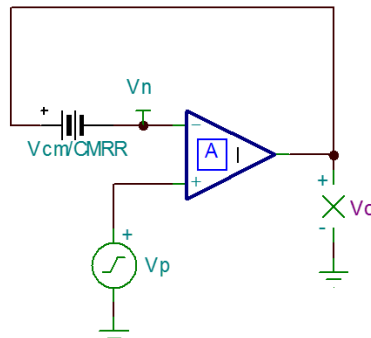


ניתן לראות שבמצב זה:

$$V_{out} = V_{in}$$

$$\frac{V_{out}}{V_{in}} = 1$$

נתון חוצץ עם מגבר לא אידיאלי כנתון בשרטוט הבא. חשב את יחס המתחים האמיתי $\frac{V_o}{V_p}$.





פיתרון שאלה 4-

נשתמש בהנחה שההגבר שואף לאינסוף ולכן-

$$\begin{cases} V_o = V_n + \frac{V_{cm}}{CMRR} \\ V_n \approx V_p \end{cases}$$

$$\rightarrow V_o = V_p + \frac{V_{cm}}{CMRR}$$

$$\rightarrow \frac{V_o}{V_p} = 1 + \frac{V_{cm}}{V_p} \frac{1}{CMRR}$$

נזכור ש $V_{cm} = V_n \approx V_p$ ולכן-

$$\frac{V_o}{V_p} = 1 + \frac{1}{CMRR}$$